

Elektryczny wózek widłowy 1.5 - 2.0 ton

TRIGO⁴⁸

trójkołowy



Elektryczny wózek widłowy 1.5 - 1.6 t

Specyfikacja wózka					8FBE15T	8FBEK16T	8FBE16T
Dane identyfikacyjne	1.1	Producent			Toyota	Toyota	Toyota
	1.2	Model			8FBE15T	8FBEK16T	8FBE16T
	1.3	Napęd			Elektryczny	Elektryczny	Elektryczny
	1.4	Typ sterowania (pozycja operatora)			Operator siedzący	Operator siedzący	Operator siedzący
	1.5	Udźwig/ ładunek znamionowy	Q	kg	1500	1600	1600
	1.6	Środek ciężkości obciążenia	c	mm	500	500	500
	1.8	Odległość ładunku, od środka koła wideł do przedniej powierzchni wideł	x	mm	317	317	317
	1.9	Rozstaw osi	y	mm	1305	1413	1521
	Ciężar	2.1	Ciężar roboczy z baterią włączone		kg	2976	3002
2.2		Obciążenie na oś, z ładunkiem, koło jezdne/samonastawne/wideł		kg	3953/523	4092/510	4097/484
2.3		Obciążenie na oś, bez ładunku, koło jezdne/samonastawne/wideł		kg	1451/1525	1508/1494	1584/1397
Kola	3.1	Koło - pneumatyczne (P), super elastyczne (SE), pełne (R)			SE	SE	SE
	3.2	Rozmiar kół, przód			18x7-8	18x7-8	18x7-8
	3.3	Rozmiar kół, tył			15x4.1/2x8	15x4.1/2x8	15x4.1/2x8
	3.5	Koła, liczba przód/tył (x = koła napędzane)			2x/2	2x/2	2x/2
	3.6	Rozstaw kół, przód	b ₁₀	mm	905	905	905
	3.7	Rozstaw kół, tył	b ₁₁	mm	180,6	180,6	180,6
	Wymiary	4.1	Nachylenie masztu/karetki wideł do przodu/do tyłu	α/β	deg	5/7	5/7
4.2		Wysokość, opuszczony maszt	h ₁	mm	2120	2120	2120
4.3		Podnoszenie swobodne	h ₂	mm	115	115	115
4.4		Zakres ruchu podnoszenia	h ₃	mm	3300	3300	3300
		Wysokość podnoszenia	h ₂₃	mm	3335	3335	3335
4.5		Wysokość, wysunięty maszt	h ₄	mm	3870	3870	3870
4.7		Wysokość osłony (kabiny)	h ₆	mm	2055	2055	2055
4.8		Wysokość siedzenia/wysokość stanowiska do stania	h ₇	mm	954	954	954
4.12		Wysokość łącznika	h ₁₀	mm	537	537	537
4.19		Długość całkowita	l ₁	mm	2772	2880	2988
4.20		Długość do przedniej powierzchni wideł	l ₂	mm	1772	1880	1988
4.21		Szerokość całkowita	b ₁	mm	1060	1060	1060
4.22		Wymiary wideł	s/e/l	mm	35/100/1000	35/100/1000	35/100/1000
4.23		Karetka wideł DIN 15 173, klasa/typ A, B			I/A	I/A	I/A
4.24		Szerokość karetki wideł	b ₃	mm	920	920	920
4.31		Prześwit, z ładunkiem, pod masztem	m ₁	mm	80	80	80
4.32	Prześwit, środek rozstawu osi ¹⁾	m ₂	mm	90	90	90	
4.33	Szerokość korytarza dla palet 1000x1200 w poprzek	A _{st}	mm	3102	3210	3318	
4.34	Szerokość korytarza dla palet 800x1200 wzdłuż	A _{st}	mm	3223	3331	3440	
4.35	Promień skrętu	W _a	mm	1455	1563	1671	
4.36	Wewnętrzny promień skrętu	b ₁₃	mm	0	0	0	
Osiągi	5.1	Prędkość jazdy, z ładunkiem/bez ładunku		km/h	16/16	16/16	16/16
	5.2	Prędkość podnoszenia, z ładunkiem/bez ładunku		m/s	0,44/0,61	0,43/0,61	0,43/0,61
	5.3	Prędkość opuszczania, z ładunkiem/bez ładunku		m/s	0,53/0,55	0,53/0,55	0,53/0,55
	5.5	Siła uciągu, z ładunkiem/bez ładunku		N	5068/5158	5041/5149	5044/5153
	5.6	Maksymalna siła uciągu, z ładunkiem/bez ładunku		N	9519/9424	9491/9415	9495/9419
	5.7	Zdolność pokonywania wzniesień, z ładunkiem/bez ładunku		%	16,9/22,0	16,3/23,4	16,3/25,3
	5.8	Maksymalna zdolność pokonywania wzniesień, z ładunkiem/bez ładunku		%	23,1/22,00	22,2/23,4	22,3/25,3
	5.9	Czas przyspieszenia, z ładunkiem/bez ładunku		s	4,5/4,1	4,6/4,2	4,6/4,2
	5.10	Hamulec główny			Hydrauliczne	Hydrauliczne	Hydrauliczne
	Silnik elektryczny	6.1	Moc znamionowa silnika jezdnego S2 60 min		kW	6x2	6x2
6.2		Moc znamionowa silnika podnoszenia przy S3 15%		kW	11,7	11,7	11,7
6.3		Bateria zgodnie z DIN 43 531/35/36 A, B, C			43 531A	43 531A	43 531A
6.4		Napięcie baterii, pojemność nominalna K _s		V/Ah	48/440-500	48/550-625	48/660-750
6.5		Ciężar baterii		kg	708	856	1013
6.6		Zużycie energii według cyklu VDI		kWh/h	4,1	4,3	4,6
Inne	8.1	Rodzaj sterowania napędem			inverter MOSFET	inverter MOSFET	inverter MOSFET
	8.2	Ciśnienie robocze dla osprzętu		bar	183	183	183
	8.3	Objętość oleju dla osprzętu		l/min	41,3	41,3	41,3
	8.4	Poziomy hałas przy uchu operatora zgodnie z EN 12 053		dB(A)	69,7	69,7	69,7

Wszystkie dane są oparte na konfiguracji podanej w tabeli. W przypadku innych konfiguracji wartości mogą być inne.

Podane osiągi i wymiary wózka są wartościami nominalnymi i podlegają wartościom tolerancji.

Produkty i specyfikacje firmy Toyota Material Handling Manufacturing Sweden AB mogą ulec zmianie bez powiadomienia.

Elektryczny wózek widłowy 1.8 t

Specyfikacja wózka					8FBEK18T	8FBE18T
Dane identyfikacyjne	1.1	Producent			Toyota	Toyota
	1.2	Model			8FBEK18T	8FBE18T
	1.3	Napęd			Elektryczny	Elektryczny
	1.4	Typ sterowania (pozycja operatora)			Operator siedzący	Operator siedzący
	1.5	Udźwig/ ładunek znamionowy	Q	kg	1800	1800
	1.6	Środek ciężkości obciążenia	c	mm	500	500
	1.8	Odległość ładunku, od środka koła wideł do przedniej powierzchni wideł	x	mm	317	317
	1.9	Rozstaw osi	Y	mm	1413	1521
	Ciężar	2.1	Ciężar roboczy z baterią włączone			3119
2.2		Obciążenie na oś, z ładunkiem, koło jezdne/samonastawne/wideł			4390/529	4391/544
2.3		Obciążenie na oś, bez ładunku, koło jezdne/samonastawne/wideł			1497/1622	1571/1564
Kola	3.1	Koło - pneumatyczne (P), super elastyczne (SE), pełne (R)			SE	SE
	3.2	Rozmiar kół, przód			18x7-8	18x7-8
	3.3	Rozmiar kół, tył			140/55-9	140/55-9
	3.5	Koła, liczba przód/tył (x=koła napędzane)			2x2	2x2
	3.6	Rozstaw kół, przód	b ₁₀	mm	905	905
	3.7	Rozstaw kół, tył	b ₁₁	mm	186,2	186,2
	Wymiary	4.1	Nachylenie masztu/karetki wideł do przodu/do tyłu	α/β	deg	5/7
4.2		Wysokość, opuszczony maszt	h ₁	mm	2120	2120
4.3		Podnoszenie swobodne	h ₂	mm	115	115
4.4		Zakres ruchu podnoszenia	h ₃	mm	3300	3300
		Wysokość podnoszenia	h ₂₃	mm	3335	3335
4.5		Wysokość, wysunięty maszt	h ₄	mm	3870	3870
4.7		Wysokość osłony (kabiny)	h ₆	mm	2055	2055
4.8		Wysokość siedzenia/wysokość stanowiska do stania	h ₇	mm	954	954
4.12		Wysokość łącznika	h ₁₀	mm	543	543
4.19		Długość całkowita	l ₁	mm	2880	2988
4.20		Długość do przedniej powierzchni wideł	l ₂	mm	1880	1988
4.21		Szerokość całkowita	b ₁	mm	1060	1060
4.22		Wymiary wideł	s/e/l	mm	35/100/1000	35/100/1000
4.23		Karetki wideł DIN 15 173, klasa/typ A, B			IIA	IIA
4.24		Szerokość karetki wideł	b ₃	mm	920	920
4.31		Prześwit, z ładunkiem, pod masztem	m ₁	mm	80	80
4.32		Prześwit, środek rozstawu osi ¹⁾	m ₂	mm	90	90
4.33		Szerokość korytarza dla palet 1000 x 1200 w poprzek	A _{st}	mm	3210	3318
4.34	Szerokość korytarza dla palet 800 x 1200 wzdłuż	A _{st}	mm	3331	3440	
4.35	Promień skrętu	W _a	mm	1563	1671	
4.36	Wewnętrzny promień skrętu	b ₁₃	mm	0	0	
Osiągi	5.1	Prędkość jazdy, z ładunkiem/bez ładunku		km/h	16/16	16/16
	5.2	Prędkość podnoszenia, z ładunkiem/bez ładunku		m/s	0,42/0,61	0,42/0,61
	5.3	Prędkość opuszczania, z ładunkiem/bez ładunku		m/s	0,53/0,55	0,53/0,55
	5.5	Siła uciągu, z ładunkiem/bez ładunku		N	4979/5126	4986/5133
	5.6	Maksymalna siła uciągu, z ładunkiem/bez ładunku		N	9429/9392	9437/9399
	5.7	Zdolność pokonywania wzniesień, z ładunkiem/bez ładunku		%	15,0/22,1	15,1/24,1
	5.8	Maksymalna zdolność pokonywania wzniesień, z ładunkiem/bez ładunku		%	20,5/22,1	20,7/24,1
	5.9	Czas przyspieszenia, z ładunkiem/bez ładunku		s	4,7/4,3	4,7/4,3
	5.10	Hamulec główny			Hydrauliczne	Hydrauliczne
	Silnik elektryczny	6.1	Moc znamionowa silnika jezdnego S2 60 min		kW	6x2
6.2		Moc znamionowa silnika podnoszenia przy S3 15%		kW	11,7	11,7
6.3		Bateria zgodnie z DIN 43 531/35/36 A, B, C			43 531A	43 531A
6.4		Napięcie baterii, pojemność nominalna K _s		V/Ah	48/550-625	48/660-750
6.5		Ciężar baterii		kg	856	1013
6.6		Zużycie energii według cyklu VDI		kWh/h	4,7	5,0
Inne	8.1	Rodzaj sterowania napędem			inverter MOSFET	inverter MOSFET
	8.2	Ciśnienie robocze dla osprzętu		bar	183	183
	8.3	Objętość oleju dla osprzętu		l/min	41,3	41,3
	8.4	Poziomy hałas przy uchu operatora zgodnie z EN 12 053		dB(A)	69,7	69,7

Wszystkie dane są oparte na konfiguracji podanej w tabeli. W przypadku innych konfiguracji wartości mogą być inne.

Podane osiągi i wymiary wózka są wartościami nominalnymi i podlegają wartościom tolerancji.

Produkty i specyfikacje firmy Toyota Material Handling Manufacturing Sweden AB mogą ulec zmianie bez powiadomienia.

Wymiary masztu i udźwigi znamionowe

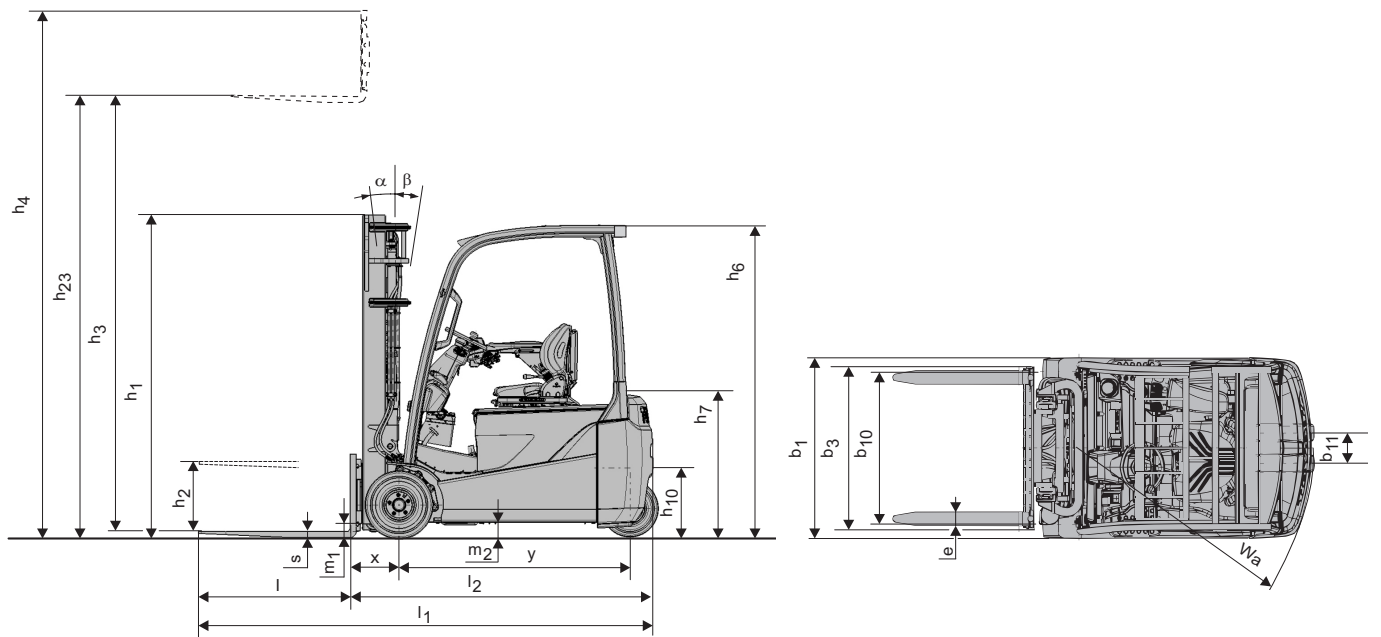
Model		V								FV				FW				FSV					FSW									
8FBKE18T/8FBE18T	Wysokość podnoszenia	h_{23}	3035	3335	3535	3735	4035	4535	5035	3035	3335	3535	3735	3035	3335	3535	3735	4335	4535	4735	5035	5535	6035	4335	4535	4735	5035	5535	6035	6535	7035	7535
	Zakres ruchu podnoszenia	h_3	3000	3300	3500	3700	4000	4500	5000	3000	3300	3500	3700	3000	3300	3500	3700	4300	4500	4700	5000	5500	6000	4300	4500	4700	5000	5500	6000	6500	7000	7500
	Wysokość, maszt złożony	h_1	1970	2120	2220	2380	2570	2820	3070	1970	2120	2220	2380	2000	2150	2250	2350	1970	2040	2120	2220	2380	2570	1980	2050	2150	2250	2450	2600	2800	3000	3200
	Wysokość, maszt wysunięty ¹⁾	h_4	3570	3870	4070	4270	4570	5070	5570	3580	3880	4080	4280	3555	3855	4055	4255	4845	5045	5245	5545	6045	6545	4845	5045	5245	5545	6045	6545	7045	7545	8045
	Wysokość, maszt wysunięty ²⁾	h_4	4260	4560	4760	4960	5260	5760	6260	4260	4560	4760	4960	4260	4560	4760	4960	5560	5760	5960	6260	6760	7260	5560	5760	5960	6260	6760	7260	7760	8260	8760
	Wolny skok, bez ochrony ładunku	h_2	115	115	115	115	115	115	115	1425	1575	1675	1835	1485	1635	1735	1835	1450	1520	1600	1700	1860	2050	1475	1545	1645	1745	1945	2095	2295	2495	2695
Wolny skok, z ochroną ładunku	h_2	115	115	115	115	115	115	115	745	895	995	1155	780	930	1030	1130	745	815	895	995	1155	1345	760	830	930	1030	1230	1380	1580	1780	1980	

1) Bez ochrony ładunku

2) Z ochroną ładunku; Standardowa wysokość ochrony ładunku 1220 mm.

Opony pneumatyczne		V								FV				FW				FSV					FSW									
8FBKE18T	Kąt pochylenia masztu, do przodu	deg	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5
	kąt pochylenia masztu, do tyłu	deg	7(5)	7(5)	7(5)	7(5)	7(5)	7(5)	7(5)	7(5)	7(5)	7(5)	7(5)	7(5)	7(5)	7(5)	7(5)	7(5)	7(5)	7(5)	7(5)	7(5)	7(5)	7(5)	7(5)	7(5)	7(5)	7(5)	7(5)	7(5)	7(5)	7(5)
	Udźwąg na srodku ciężkości 500 mm	kg	1800	1800	1800	1800	1800	1700	1600	1800	1800	1800	1800	1800	1800	1800	1800	1750	1720	1700	1620	1500	1350	1750	1720	1700	1620	1500	1350	1050	800	550
8FBE18T	Kąt pochylenia masztu, do przodu	deg	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5
	kąt pochylenia masztu, do tyłu	deg	7(5)	7(5)	7(5)	7(5)	7(5)	7(5)	7(5)	7(5)	7(5)	7(5)	7(5)	7(5)	7(5)	7(5)	7(5)	7(5)	7(5)	7(5)	7(5)	7(5)	7(5)	7(5)	7(5)	7(5)	7(5)	7(5)	7(5)	7(5)	7(5)	7(5)
	Udźwąg na srodku ciężkości 500 mm	kg	1800	1800	1800	1800	1800	1750	1700	1800	1800	1800	1800	1800	1800	1800	1800	1700	1700	1650	1650	1500	1300	1750	1700	1650	1650	1500	1300	1000	800	550

Dane w () to, gdy seria "Cabin" jest zaznaczona (minimum przednia szyba).



Elektryczny wózek widłowy 2.0 t

Specyfikacja wózka					8FBE20T
Dane identyfikacyjne	1.1	Producent			Toyota
	1.2	Model			8FBE20T
	1.3	Napęd			Elektryczny
	1.4	Typ sterowania (pozycja operatora)			Operator siedzący
	1.5	Udźwig/ ładunek znamionowy	Q	kg	2000
	1.6	Środek ciężkości obciążenia	c	mm	500
	1.8	Odległość ładunku, od środka koła wideł do przedniej powierzchni wideł	x	mm	317
	1.9	Rozstaw osi	y	mm	1521
	Ciężar	2.1	Ciężar roboczy z baterią włącznie		
2.2		Obciążenie na oś, z ładunkiem, koło jezdne/samonastawne/wideł			4746/596
2.3		Obciążenie na oś, bez ładunku, koło jezdne/samonastawne/wideł			1619/1723
Kola	3.1	Koło - pneumatyczne (P), super elastyczne (SE), pełne (R)			SE
	3.2	Rozmiar kół, przód			200/50-10
	3.3	Rozmiar kół, tył			140/55-9
	3.5	Koła, liczba przód/tył (x = koła napędzane)			2x2
	3.6	Rozstaw kół, przód	b ₁₀	mm	925
	3.7	Rozstaw kół, tył	b ₁₁	mm	186,2
	Wymiary	4.1	Nachylenie masztu/karetki wideł do przodu/do tyłu	α/β	deg
4.2		Wysokość, opuszczony maszt	h ₁	mm	2120
4.3		Podnoszenie swobodne	h ₂	mm	115
4.4		Zakres ruchu podnoszenia	h ₃	mm	3300
		Wysokość podnoszenia	h ₂₃	mm	3335
4.5		Wysokość, wysunięty maszt	h ₄	mm	3870
4.7		Wysokość osłony (kabiny)	h ₆	mm	2055
4.8		Wysokość siedzenia/wysokość stanowiska do stania	h ₇	mm	962
4.12		Wysokość łącznika	h ₁₀	mm	543
4.19		Długość całkowita	l ₁	mm	2988
4.20		Długość do przedniej powierzchni wideł	l ₂	mm	1988
4.21		Szerokość całkowita	b ₁	mm	1152
4.22		Wymiary wideł	s/e/l	mm	35/120/1000
4.23		Karetka wideł DIN 15 173, klasa/typ A, B			IIA
4.24		Szerokość karetki wideł	b ₃	mm	920
4.31		Prześwit, z ładunkiem, pod masztem	m ₁	mm	90
4.32		Prześwit, środek rozstawu osi ¹⁾	m ₂	mm	97
4.33		Szerokość korytarza dla palet 1000x1200 w poprzek	A _{st}	mm	3318
4.34		Szerokość korytarza dla palet 800x1200 wzdłuż	A _{st}	mm	3440
4.35		Promień skrętu	W _a	mm	1671
4.36	Wewnętrzny promień skrętu	b ₁₃	mm	0	
Osiągi	5.1	Prędkość jazdy, z ładunkiem/bez ładunku		km/h	16/16
	5.2	Prędkość podnoszenia, z ładunkiem/bez ładunku		m/s	0,38/0,54
	5.3	Prędkość opuszczania, z ładunkiem/bez ładunku		m/s	0,52/0,50
	5.5	Siła uciągu, z ładunkiem/bez ładunku		N	4839/5046
	5.6	Maksymalna siła uciągu, z ładunkiem/bez ładunku		N	9145/9188
	5.7	Zdolność pokonywania wzniesień, z ładunkiem/bez ładunku		%	13,2/24,4
	5.8	Maksymalna zdolność pokonywania wzniesień, z ładunkiem/bez ładunku		%	18,0/24,4
	5.9	Czas przyspieszenia, z ładunkiem/bez ładunku		s	4,7/4,3
	5.10	Hamulec główny			Hydrauliczne
	Silnik elektryczny	6.1	Moc znamionowa silnika jezdnego S2 60 min		kW
6.2		Moc znamionowa silnika podnoszenia przy S3 15%		kW	11,7
6.3		Bateria zgodnie z DIN 43 531/35/36 A, B, C			43 531A
6.4		Napięcie baterii, pojemność nominalna K _s		V/Ah	48/660-750
6.5		Ciężar baterii		kg	1013
6.6		Zużycie energii według cyklu VDI		kWh/h	6,1
Inne	8.1	Rodzaj sterowania napędem			inverter MOSFET
	8.2	Ciśnienie robocze dla osprzętu		bar	183
	8.3	Objętość oleju dla osprzętu		l/min	41,3
	8.4	Poziomy hałas przy uchu operatora zgodnie z EN 12 053		dB(A)	69,7

Wszystkie dane są oparte na konfiguracji podanej w tabeli. W przypadku innych konfiguracji wartości mogą być inne.

Podane osiągi i wymiary wózka są wartościami nominalnymi i podlegają wartościom tolerancji.

Produkty i specyfikacje firmy Toyota Material Handling Manufacturing Sweden AB mogą ulec zmianie bez powiadomienia.

Wymiary masztu i udźwigi znamionowe

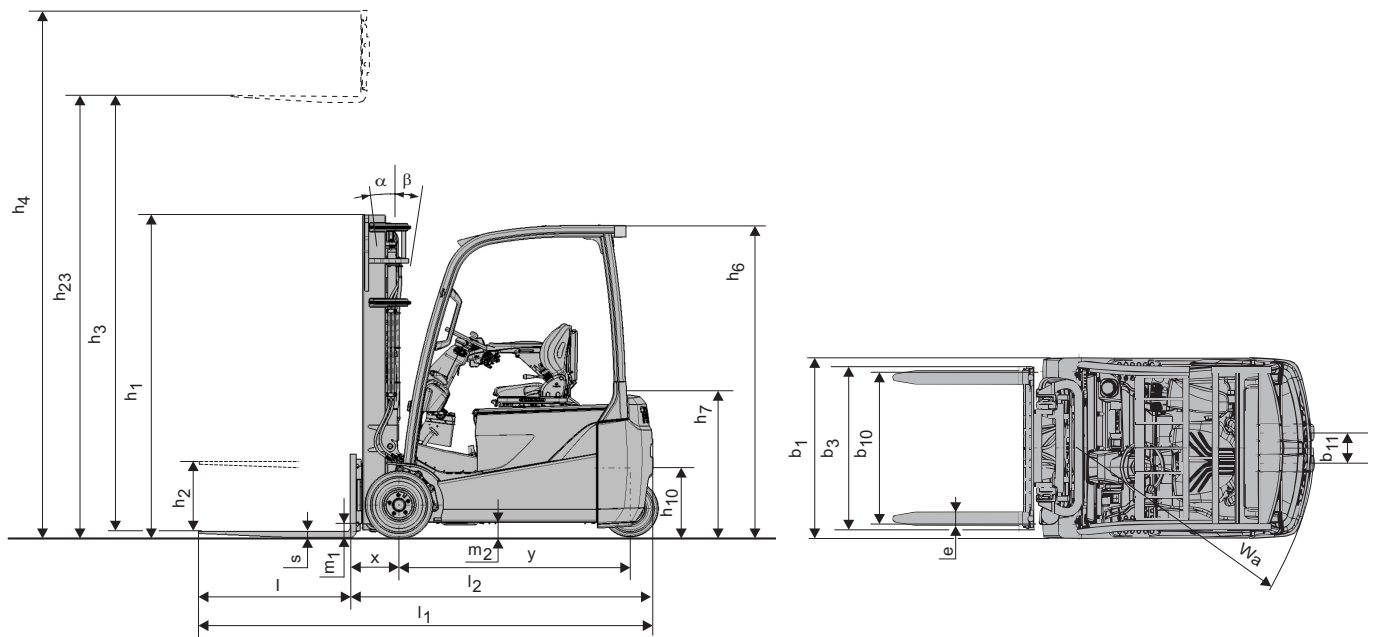
Model			V								FV				FW				FSV					FSW								
8FBZ20T	Wysokość podnoszenia	h_{23}	3035	3335	3535	3735	4035	4535	5035	3035	3335	3535	3735	3035	3335	3535	3735	4335	4535	4735	5035	5535	6035	4335	4535	4735	5035	5535	6035	6535	7035	7535
	Zakres ruchu podnoszenia	h_3	3000	3300	3500	3700	4000	4500	5000	3000	3300	3500	3700	3000	3300	3500	3700	4300	4500	4700	5000	5500	6000	4300	4500	4700	5000	5500	6000	6500	7000	7500
	Wysokość, maszt złożony	h_1	1970	2120	2220	2380	2570	2820	3070	1970	2120	2220	2380	2000	2150	2250	2350	1970	2040	2120	2220	2380	2570	1980	2050	2150	2250	2450	2600	2800	3000	3200
	Wysokość, maszt wysunięty ¹⁾	h_4	3570	3870	4070	4270	4570	5070	5570	3580	3880	4080	4280	3555	3855	4055	4255	4845	5045	5245	5545	6045	6545	4845	5045	5245	5545	6045	6545	7045	7545	8045
	Wysokość, maszt wysunięty ²⁾	h_4	4260	4560	4760	4960	5260	5760	6260	4260	4560	4760	4960	4260	4560	4760	4960	5560	5760	5960	6260	6760	7260	5560	5760	5960	6260	6760	7260	7760	8260	8760
	Wolny skok, bez ochrony ładunku	h_2	115	115	115	115	115	115	115	1425	1575	1675	1835	1485	1635	1735	1835	1450	1520	1600	1700	1860	2050	1475	1545	1645	1745	1945	2095	2295	2495	2695
Wolny skok, z ochroną ładunku	h_2	115	115	115	115	115	115	115	745	895	995	1155	780	930	1030	1130	745	815	895	995	1155	1345	760	830	930	1030	1230	1380	1580	1780	1980	

1) Bez ochrony ładunku

2) Z ochroną ładunku; Standardowa wysokość ochrony ładunku 1220 mm .

Opony pneumatyczne			V								FV				FW				FSV					FSW								
8FBZ20T	Kąt pochylenia masztu, do przodu	deg	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5
	kąt pochylenia masztu, do tyłu	deg	7(5)	7(5)	7(5)	7(5)	7(5)	7(5)	7(5)	7(5)	7(5)	7(5)	7(5)	7(5)	7(5)	7(5)	7(5)	7(5)	7(5)	7(5)	7(5)	7(5)	5	7(5)	7(5)	7(5)	7(5)	7(5)	5	5	5	5
	Udźwig na środku ciężkości 500 mm	kg	2000	2000	2000	2000	2000	2000	1950	2000	2000	2000	2000	2000	2000	2000	2000	1950	1920	1900	1800	1650	1550	1950	1920	1900	1850	1750	1550	1250	1000	800

Dane w () to, gdy seria "Cabin" jest zaznaczona (minimum przednia szyba).



Cechy wózka:

- System SAS (System Aktywnej Stabilności)
- System zasilania AC²
- System ORS (System Obecności Operatora)
- Mini dźwignie zamontowane na fotelu
- Szeroka widoczność przez maszt (MFH:3300)
- Długie widły (1000 mm)
- Długa karetką wideł (920 mm)
- Zawory trójdrożne
- Mokre hamulce tarczowe
- Opony superelastyczne
- W pełni elektroniczne sterowanie
- Wyświetlacz wielofunkcyjny ze wskaźnikiem położenia koła
- Zapamiętywanie kąta pochylenia kolumny kierownicy



TP-Technical Publications, Sweden — 745555-470, version 6, 2017-03-07

TOYOTA

MATERIAL HANDLING